

『自然会話ロボットを作ろう！ Raspberry Pi と Arduino で作る人工知能』

<正誤表>

●53 ページ 本文 8 行目

【誤】 <https://sourceformge.jp/projects/win32diskimager/>

【正】 <https://sourceforge.net/projects/win32diskimager/>

●53 ページ 本文 下から 5 行目

【誤】 microSD カードにすべて内容

【正】 microSD カードに**ある**すべて内容

●75 ページ 02-01-10 本文 1 行目 & コマンド欄 1 行目

●106 ページ コマンド欄 3 行目

●168 ページ コマンド欄 3 行目

【誤】 `amixer -c1 sset Mic, 1 16`

【正】 `amixer -c1 sset Mic, 0 16`

●100 ページ 02-04-01 本文 1 行目

【誤】 本書の日本語音声合成には、名古屋大学が開発した

【正】 本書の日本語音声合成には、名古屋**工業**大学が開発した

●103 ページ コード 15~16 行目

【誤】 `cmdline = 'echo ' + message + ' | open_jtalk -x ' + JDIC_DIR + ¥
' -m ' + VOICE_DATA + ' -ow ' + VOICE_OUT_PATH + ¥
' -s 17000 -p 100 -a 0.03'
os.system('play ' + VOICE_OUT_PATH)`

【正】 `cmdline = 'echo ' + message + ' | open_jtalk -x ' + JDIC_DIR + ¥
' -m ' + VOICE_DATA + ' -ow ' + VOICE_OUT_PATH + ¥
' -s 17000 -p 100 -a 0.03'
print(commands.getoutput(cmdline))
os.system('play ' + VOICE_OUT_PATH)`

●143 ページ 図 03-34

【訂正】 ケーブル貫通用の穴の位置が、図では中心の穴から 20mm 下となっていますが、正しくは 10mm で、右図のようになります。

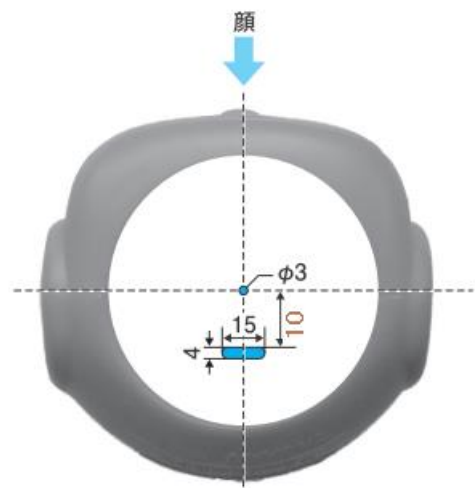


図03-34 頭パーツの穴開け

●154 ページ 本文 最終行

【誤】 「test-speak.py」

【正】 「test-**serial**.py」

●233 ページ 本文 5 行目の URL

【誤】 www.shuwasystem.co.jp/books/7980/4863.html

【正】 <http://www.shuwasystem.co.jp/support/7980html/4863.html>

<本書サポートサイト>

<http://www.shuwasystem.co.jp/support/7980html/4863.html>

<秀和システム>

<http://www.shuwasystem.co.jp/>